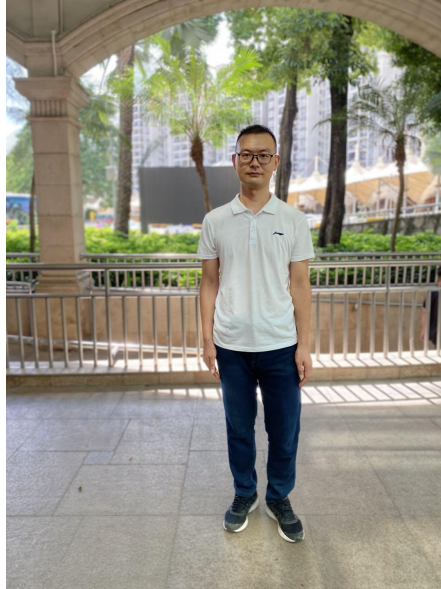




教师团队

一、课程负责人

课程负责人苗振腾，1985.1，硕士研究生，维修电工高级技师，电工考评员，讲师、工程师职称。具有10年高职一线教学经验，主要研究领域为智能控制技术。



课程负责人高职教育经验丰富，被任命为学生导师及班主任，履职期间受到学生认可，具有良好师德。教学质量受到师生广泛的认可，带领课程团队积极开展信息化教学改革，将“混合式教学—岗位技能训练—技能竞赛”融于信息化混合式教学中，取得了良好的教学效果。教学期间，获得校级课堂教学质量优秀奖。

课程负责人近五年教学情况如下表所示：

表1 课程负责人教学情况

课程名称	教学时间	课时
《机器人传感器与检测技术》、《机器人液压与气动技术》	2020—2021 学年	354
《机器人传感器与检测技术》、《自动化生产线安装与调试》	2019—2020 学年	346
《传感器技术与应用》、《自动化生产线安装与调试》	2018—2019 学年	420
《中级维修电工培训》、《自动化生产线安	2017—2018 学年	450

课程名称	教学时间	课时
装与调试》		
《传感器技术与应用》、《中级维修电工培训》	2016—2017 学年	440

课程负责人开展教科研情况如下表所示：

表 2 课程负责人科研情况

序号	课题名称	课题来源	立项时间	主持人排名
1	基于模糊算法控制的 AGV 避障策略研究	广东省教育厅	2020.9	主持
2	《机器人传感器与检测技术》精品在线开放课程	广东碧桂园职业学院	2020.11	主持
3	基于工作过程系统化的混合式教学模式改革——以《机器人液压与气动技术》课程为例	广东碧桂园职业学院	2021.2	主持
4	2021“课程思政”示范课程建设项目——《机器人传感器与检测技术》	广东碧桂园职业学院	2021.9	主持
5	基于交互式信息化手段的高职分层教学实践与研究——以《单片机技术与应用》课程为例	广州城建职业学院	2017.8, 已结题	主持
6	《单片机技术与应用》精品在线开放课程建设	广州城建职业学院	2017.9, 已结题	主持

发表教改论文 2 篇，科研论文 6 篇，其中 1 篇获得 EI 检索，如下表所示：

表 3 课程负责人发表论文

序号	论文名称	期刊	发表时间	排名
1	Research on dynamic obstacle avoidance path planning strategy of AGV	Journal of Physics	2021 年 (EI 检索)	第一
2	智能扫地机器人控制系统设计	电子世界	2019 年	第一
3	基于信息化手段的高职分层教学研究--以单片机课程为例	数字化用户期刊	2018 年	独立
4	基于单片机控制的 RFID 门禁系统设计	电子世界	2018 年	独立
5	基于 GSM 远程控制的智能家居系统开发	电脑与电信	2017 年	独立
6	大气污染智能检测设备的设计	电子世界	2017 年	独立
7	基于贯穿项目的单片机教学的探索	素质教育论坛期刊	2013 年	独立
8	UG 齿轮参数化设计的二次开发	机械工程与自动化	2013 年	第一

课程负责人获得奖励如下表所示：

表 4 课程负责人获得奖励

序号	奖励	授奖单位	时间	排名
1	校级教学质优秀奖量	广东碧桂园职业学院	2021.9	独立
2	广东省高职院校教学能力大赛三等奖	广东省教育厅	2021.8	第二
3	广东省高职院校职业技能大赛二等奖	广东省教育厅	2021.5	第一

4	“蓝桥杯”大赛优秀指导教师	工业和信息化部人才交流中心	2020.10	独立
5	广东省职业院校技能大赛职业院校教学能力比赛三等奖	广东省教育厅	2019.10	第三
6	广东高职院校信息化教学设计大赛三等奖	广东省教育厅	2017.9	第一

课程负责人发表实用新型专利 2 项，如下表所示：

表 5 课程负责人获得专利

序号	名称	类型	专利号	申请人
1	一种用于机电工程的设备安装底座	实用新型	CN20202001803 2.5	苗振腾
2	一种机电工程用工具存放箱	实用新型	CN20202001799 0.0	苗振腾

课程负责人指导学生开展校级大创项目 3 项，如下表所示：

表 6 课程负责人指导大创项目

项目负责人	项目名称	来源	日期	指导教师
黄家宝	实训室分布式智能管理系统	广东碧桂园职业学院	2021.1-2023.1	苗振腾
刘秀霞	水域清理智能机器人	广东碧桂园职业学院	2021.1-2023.1	苗振腾
程嘉宝	楼宇智能快递机器人	广东碧桂园职业学院	2021.1-2023.1	苗振腾

课程负责人编制校本实训教材 4 本，如下表所示：

表 7 课程负责人编制校本实训教材

课程名称	日期	编制人
机器人传感器与检测技术	2020.3	苗振腾
机器人液压与气动技术	2020.9	苗振腾
自动化生产线系统安装与调试	2019.3	苗振腾
电气控制系统安装与调试	2021.8	苗振腾

二、团队成员

1、梁荣新



课程团队主要成员，1959.3，中共党员，博士，三级教授，从事教学、科研及行政管理工作。曾经主持参与过十多项省、市级教科研项目的研究，获得多项省市级荣誉，发表的论文中有3篇被EI收录。

先后毕业于华南工学院无线电专业（本科）、湖南大学理论电工专业（硕士）、华南理工大学电路与系统专业（博士）。曾在广东高校从事电工技术、电子技术、电气技术方面的教学、科研及行政管理工作，先后担任过教研室主任、系主任、教务处长、科研处长、党总支书记等职务。曾任广东省高等学校职称评审委员会学科组和高评委成员、教育部高职院校自动化类专业教学指导委员会委员。曾获广东省高等教育优秀教学成果一等奖2项、二等奖2项。曾荣获“茂名市优秀青年知识分子”、“中国石油化工总公司优秀青年知识分子”、“广东省南粤教坛新秀”等荣誉称号。

曾主持或参与“茂名市化学制品总厂水泵变频调速系统的研制”、“电流传输器在电流模式信号处理中的应用研究”、“技术师范院校应用型高素质人才培养模式的实践探索”等十多项省、市级教科研项目的研究。研究方向主要有：电工理论及新技术、电流模式

信号处理等。在《电子学报》、《仪器仪表学报》、《电子科学学刊》等国内重要学术刊物发表论文 20 余篇,3 篇学报刊出论文被 EI 收录,其中“用改进型电流传输器实现理想浮地电感器”获广东省自然科学优秀论文三等奖。

2、申耀武



最高学历	研究生
职称	副教授
研究方向	智能控制技术
主要奖励和荣誉	1、2021 年获得广东碧桂园职业学院“优秀教师”荣誉称号。
主要教研项目	1、2020 年 3 月,主持广东省教育厅 2019 年度广东高校科研平台和项目“寻声定位导航全向移动机器人设计研究”。 2、2021 年 3 月,主持广东省职业技术教育学会第四届理事会科研规划项目 2021-2022 年度课题“智能控制技

	<p>术专业职业能力本位与可持续发展的人才培养模式研究与实践”。</p> <p>3、2021年1月，主持2019-2020学年院级高等职业教育质量工程项目“基于创新能力培养的机械基础课程教学改革实践研究”。</p>
主要论文	<p>1、综采面液压支架嵌入式监控系统设计，煤炭技术，2018.01。</p> <p>2、基于力觉信息的工业机器人力跟随研究，机械设计，2021.08。</p> <p>3、林果业高枝修剪机械手的设计与试验，农机化研究，2020.2。</p>
指导学生获奖	<p>1、2020年7月，共青团广东省委员会主办的第十二届“挑战杯”广东大学生创业大赛，获铜奖2项。</p> <p>2、2020年12月，广东省职业院校技能大赛学生专业技能竞赛“工业机器人技术应用”赛项获一等奖1项。</p> <p>3、2021年5月，指导学生参加广东省职业院校学生专业技能大赛（高职组）CAD机械设计赛项获一等奖1项，二等奖1项。</p> <p>4、2021年7月，指导学生参加第十六届“挑战杯”广东大学生课外学术科技作品竞赛获二等奖2项。</p>

3、张校磊



最高学历	硕士
职称	副教授
研究方向	传感器网络
主要奖励和荣誉	1、2016年获山西省信息化教学大赛三等奖 2、2021年获广东省职业院校技能大赛教学能力比赛三等奖
主要教科研项目	1、2018年立项物联网体系结构与实现方法的比较研究 2、2019年立项“命运共同体视角下校企合作的行动方案 and 保障机制的研究”
主要论文	1、一种适用于煤矿安监网络的路由协议研究，2016.5，《长沙大学学报》 2、基于无线传感器网络的温室群远程监测控制系统的设计，2016.12，《成都工业学院学报》 3、基于WSN的农作物光环境调节系统设计，2017.11，《黑龙江工业学院学报》
指导学生	1、2018年山西省“互联网+”创新创业大赛获二等奖

获奖	<p>2、2019年山西省职业院校技能大赛4G全网建设大赛获三等奖</p> <p>3、2020年广东省职业院校技能大赛嵌入式技术应用开发赛项获三等奖</p> <p>4、2021年广东省职业院校技能大赛嵌入式技术应用开发赛项获二等奖</p>
----	---

4、潘杰



最高学历	硕士研究生
职称	副教授
研究方向	智能控制技术、工业机器人
主要奖励和荣誉	<p>1、2021年9月获得优秀学生导师荣誉，广东碧桂园职业学院。</p> <p>2、2019年5月获得大学生创新科研项目优秀辅导教师荣誉，郑州升达经贸管理学院。</p>
主要教研项目	1. 创新创业背景下地方应用型本科院校电子产品开发课程群建设研究，河南省民办高校协会，主持，

	<p>2019. 09–2020. 06。</p> <p>2. 基于 S7-1200 及 Profinet 总线的晾板控制系统的开发与研究，河南省科技厅科技攻关项目，参与，2016. 01–2017. 08。</p> <p>3. 单片机仿真实验室建设，河南省教育厅，参与，2012. 01–2013. 12。</p> <p>4. 河南省网络文化产业发展问题与对策，河南省科技厅，参与，2012. 10–2013. 10。</p>
主要论文	<p>1. 基于 RobotStudio 三维模型的曲线特征自动生成机器人焊接运动轨迹研究，《装备维修技术》，2021 年 5 月。</p> <p>2. 高职院校校企合作、产教融合内涵建设研究，亚太教育，2021 年 4 月。</p> <p>3. 创新创业背景下地方应用型高校电子产品开发课程群设置研究，电脑知识与技术，2020. 04。</p> <p>4. 基于无线通信技术的电生物信号采集测试研究，电脑知识与技术，2019. 09。</p> <p>5. 基于改进活动轮廓模型的图像分割，微电子学与计算机，2016. 06。</p>
指导学生获奖	<p>1、例如 2019 年 9 月，全国大学生电子设计竞赛获得河南省一等奖。</p> <p>2、2019 年 6 月，第第十四届全国大学生”挑战杯“科技制作大赛河南省二等奖。</p> <p>3、2017 年 5 月，第四届河南省大学生机器人设计大赛，河南省一等奖。</p>

5、梁健恒



最高学历	本科
职称	无
研究方向	智能信息处理
主要奖励和荣誉	1、2020 年获得嵌入式技术应用竞赛省级二等奖。 2、2021 年教学能力比赛省级三等奖
主要教研项目	1、2020 年立项校级大学生创新创业比赛
主要论文	1、拐杖式智能伞 2、阶梯广告投放系统设计
指导学生获奖	1、2020 年获得嵌入式技术应用竞赛省级二等奖。 2、2020 年立项校级大学生创新创业比赛

6、冯朱建

男，37 岁，博士，碧桂园集团旗下广东博智林机器人有限公司，副总监，从事建筑机器人项目研发、项目技术管理等工作。

主要研究方向：智能机电系统总体设计、非线性信号与图像处理、技术应用与项目管理，先后获得国家发明专利 10 余项。